esp@cenet - Document Bibliography and Abstract

Page 1 of 1

CORONA CHARGER FOR IMAGE FORMING DEVICE					
Patent Number:	JP9211940				
Publication date:	1997-08-15				
Inventor(s):	NAKAGAMA KIYOHARU; KOSHIMURA YASUSHI; OKANE ATSUSHI; NEMOTO SANJI				
Applicant(s):	KONICA CORP				
Requested Patent:	☐ JP9211940				
Application Number:	JP19960014263 19960130				
Priority Number(s):					
IPC Classification:	G03G15/02; H01T19/04				
EC Classification:					
Equivalents:					
Abstract					
PROBLEM TO BE SOLVED: To clean a sawteeth-shaped planer electrode, without removing a corona charger, with a simple cleaning means by moving a cylindrical cleaning means with a moving means, so as to attain cleaning, while press-filling the cylindrical cleaning means to the top end of a sawteeth-shaped discharge part.  SOLUTION: The moving means having the cylindrical cleaning member 121 and moved along the planer electrode 13 is provided. The cylindrical cleaning member 121 is moved by the moving means, to clean the electrode 13 while press-fitting the cleaning member 121 to the top end of the sawtheeth-shaped discharge part. In other words, the corona electrifier is provide with the cylindrical cleaning member 121 having flexibility with such as a foam silicone and a silicone rubber, which is used for cleaning the top end of the sawteeth-shaped discharge part 12 of the planer electrode 13. The cleaning member 121 is stopped out of the position of the sawteeth shaped discharge part 12 when the corona charger 11 is used and moved in a fixed direction when the sawteeth-shaped discharge part 12 is cleaned, to clean the top end of the discharge part 12.					
Data supplied from the esp@cenet database - I2					

#### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

### (11)特許出願公開番号

# 特開平9-211940

(43)公開日 平成9年(1997)8月15日

(51) Int.Cl.	徽別記号	庁内整理番号	ΡI			技術表示箇所
G 0 3 G 15/02	103		G 0 3 G	15/02	103	
H01T 19/04			H01T	19/04		
// HO1T 21/04				21/04		

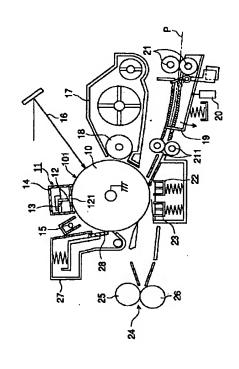
		審查請求	未請求 請求項の数10 OL (全 8 頁)			
(21)出願番号	特顧平8-14263	(71)出願人	000001270 コニカ株式会社			
(22) 出順日	平成8年(1996)1月30日	(max) manufa da	東京都新宿区西新宿1丁目26番2号			
		(72)発明者	中 <b>後</b> 情張 東京都八王子市石川町2970番地コニカ株式 会社内			
		(72)発明者	越村 靖 東京都八王子市石川町2970番地コニカ株式 会社内			
		(72)発明者	大金 淳 東京都八王子市石川町2970番地コニカ株式 会社内			
			最終頁に続く			

### (54) 【発明の名称】 画像形成装置のコロナ帯電装置

#### (57) 【要約】

【課題】 薄板状の板状電極を用いたコロナ帯電装置で、板状電極に設けた鋸歯状放電部に塵芥が付着した場合、塵芥を除去しにくい。従ってコロナ放電による感光体面に所定の値に電荷付与が出来ない。

【解決手段】 被放電体に板状電極の鋸歯状放電部を対向させて、前記被放電体に放電を行うコロナ帯電装置に於いて、柔軟性を有し鋸歯状放電部を清掃する円筒状清掃部材と、該円筒状清掃部材を有し板状電極に沿って移動する移動手段とを有し、該移動手段により前記円筒状清掃手段を移動することにより、前記鋸歯状放電部先端に前記円筒状清掃手段を圧入しながら清掃することを特徴とする画像形成装置のコロナ帯電装置。



1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 被放電体に板状電極の鋸歯状放電部を対 向させて、前記被放電体に放電を行うコロナ帯電装置に 於いて、柔軟性を有し鋸歯状放電部を清掃する円筒状清 掃部材と、該円筒状滑掃部材を有し板状電極に沿って移 動する移動手段とを有し、該移動手段により前記円筒状 清掃手段を移動することにより、前記鋸歯状放電部先端 に前記円筒状清掃手段を圧入しながら清掃することを特 徴とする画像形成装置のコロナ帯電装置。

【請求項2】 前記円筒状清掃部材は、移動手段による 10 移動で、前記鋸歯状放電部先端に圧入しながら従動回転 により回転清掃することを特徴とする請求項1記載の画 像形成装置のコロナ帯電装置。

【請求項3】 前記円筒状清掃部材は、シリコーンゴム で構成されていることを特徴とする請求項1又は請求項 2 記載の画像形成装置のコロナ帯電装置。

【請求項4】 前記円筒状清掃部材は、発泡スチロール で構成されていることを特徴とする請求項1、2又は請 求項3記載の画像形成装置のコロナ帯電装置。

【請求項5】 被放電体に板状電極の鋸歯状放電部を対 20 向させて、前記被放電体に放電を行うコロナ帯電装置に 於いて、柔軟性を有し鋸歯状放電部を清掃する複数の円 筒状清掃部材と、板状電極に沿って傾斜圧接しながら前 記複数の円筒状滑掃部材を前記鋸歯状放電部先端両側で 移動させる移動手段と、該移動手段を移動することによ り、前記鋸歯状放電部先端を前記複数の清掃手段により 清掃することを特徴とする画像形成装置のコロナ帯電装 置。

【請求項6】 円筒状清掃部材は、移動方向手前側より 前記鋸歯状放電部先端方向に駆動回転しながら移動する 30 ことを特徴とする請求項5記載の画像形成装置のコロナ 帯電装置。

【請求項7】 被放電体に板状電極の鋸歯状放電部を対 向させて、前記被放電体に放電を行うコロナ帯電装置に 於いて、柔軟性を有鋸歯状放電部を清掃する円筒状清掃 部材と、該円筒状滑掃部材を有し板状電極に沿って移動 する移動部材と、該移動手段に有する前記円筒状清掃部 材と前記鋸歯状放電部との接触位置を変位する変位手段 とを有し、前記鋸歯状放電部先端に円筒状清掃部材を圧 入しながら移動手段により移動することにより、前記鋸 40 歯状放電部先端を回転清掃部材により清掃と共に、前記 変位手段により円筒状清掃部材と前記鋸歯状放電部先端 の接触位置を変位して清掃可能としたことを特徴とする 画像形成装置のコロナ帯電装置。

【請求項8】 前記円筒状清掃部材を移動手段により移 動しながら前記鋸歯状放電部先端で清掃した後、前記円 简状清掃部材を、前記鋸歯状放電部先端の清掃移動方向 に対して、側方に変位することを特徴とする請求項7記 載の画像形成装置のコロナ帯電装置。

先端で清掃した後、前記円筒状清掃部材位置を、前記鋸 歯状放電部先端の清掃移動方向に対して、自動変位手段 を用いて側方に変位して清掃可能としたことを特徴とす る請求項8記載の画像形成装置のコロナ帯電装置。

【請求項10】 前記円筒状清掃部材を前記鋸歯状放電 部先端で清掃した後、前記円筒状清掃部材位置と、前記 鋸歯状放電部先端位置を手動変位手段により変位して清 掃可能としたことを特徴とする請求項8又は9記載の画 像形成装置のコロナ帯電装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、電子写真方式の画 像形成装置において主に感光体の帯電の目的に使用され る非接触型の鋸歯状電極を用いたコロナ帯電装置に関す る。

[0002]

【従来の技術】従来、電子写真方式のコロナ放電装置で コロナ放電を行う放電極としては、ワイヤ放電方式 (コ ロトロン、スコロトロン、ジコロトロン等) があり、繰 り返し放電極よりコロナ放電を行うと、放電を行うワイ ヤに汚染物が付着し、放電効率を低下させる。従って定 期的に、又は汚染物が付着した時にクリーナを用いて清 掃している。クリーナ方式としては回転するローラをワ イヤに押しつけ、移動回転しながらクリーナを行うコロ ナ帯電装置として、特開昭54-104833号公報が 開示されている。又、コロナ放電を行う鋸歯状の板状電 極部を、支持部材を介して支持し、繰り返し鋸歯状の放 電極よりコロナ放電を行うと、先端が汚染されるため、 鋸歯状の放電極の両側より回転する清掃部材を下方より 上方に向かって移動させ、放電極のクリーナを行う手段 が特開平7-84440号公報に開示されている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】前記のようにコロナ放 電装置に於いて、放電を行うワイヤは、極めて細いタン グステンワイヤ( $\phi$ 60~80 $\mu$ m)が用いられている が、回転するローラを繰り返し往復させることで清掃す ることが出来る。特にワイヤ自身には凹凸が無いため多 少強い押圧を与えてもワイヤを破損することはない。し かるにワイヤ放電は、前記のように極めて細いワイヤが 用いられているため、長期間使用していると、酸化し、 前記のように回転するローラをワイヤに押しつけ、移動 回転しながらクリーナを行うとき切断し、切断した場合 は復帰するのに長時間の修理が必要となり使用上に問題 がある。

【0004】又、断線しない鋸歯状の板状電極部を用い て放電作用を行う方法が多く用いられるようになった。 しかるに前記のような鋸歯状の板状電極は、放電部分が 汚れ易く、放電耐久性が低いことが知られている。従 来、前記鋸歯状の板状電極が、清掃に適していなかった 【請求項9】 前記円筒状清掃部材を前記鋸歯状放電部 50 ため、放電部分が汚れたときは、交換することが一般的

3

であった。又交換しない場合では、サービスマンがコロナ帯電装置を取り外し、清掃を行なっているため、清掃作業に多くの手間を必要とし、その期間は複写を中止しなければならなかった。

【0005】本発明は、極めて簡単な清掃手段により、 コロナ帯電装置を取り外すことなく鋸歯状の板状電極の 清掃を行う装置を提供することを目的としたものであ る。

#### [0006]

【課題を解決するための手段】上記目的のため本発明 は、請求項1に於いて、被放電体に板状電極の鋸歯状放 電部を対向させて、前記被放電体に放電を行うコロナ帯 電装置に於いて、柔軟性を有し鋸歯状放電部を清掃する 円筒状清掃部材と、該円筒状清掃部材を有し板状電極に 沿って移動する移動手段とを有し、該移動手段により前 記円筒状清掃手段を移動することにより、前記鋸歯状放 電部先端に前記円筒状清掃手段を圧入しながら清掃する こと、請求項2に於いて、前記円筒状清掃部材は、移動 手段による移動で、前記鋸歯状放電部先端に圧入しなが ら従動回転により回転清掃すること、請求項3に於い て、前記円筒状滑掃部材は、シリコーンゴムで構成され ていること、請求項4に於いて、前記円筒状清掃部材 は、発泡スチロールで構成されていること、請求項5に 於いて、被放電体に板状電極の鋸歯状放電部を対向させ て、前記被放電体に放電を行うコロナ帯電装置に於い て、柔軟性を有し鋸歯状放電部を清掃する複数の円筒状 清掃部材と、板状電極に沿って傾斜圧接しながら前記複 数の円筒状清掃部材を前記鋸歯状放電部先端両側で移動 させる移動手段と、該移動手段を移動することにより、 前記鋸歯状放電部先端を前記複数の清掃手段により清掃 30 すること、請求項6に於いて、円筒状清掃部材は、移動 方向手前側より前記鋸歯状放電部先端方向に駆動回転し ながら移動すること、請求項7に於いて、被放電体に板 状電極の鋸歯状放電部を対向させて、前記被放電体に放 電を行うコロナ帯電装置に於いて、柔軟性を有鋸歯状放 電部を清掃する円筒状清掃部材と、該円筒状清掃部材を 有し板状電極に沿って移動する移動部材と、該移動手段 に有する前記円筒状清掃部材と前記鋸歯状放電部との接 触位置を変位する変位手段とを有し、前記鋸歯状放電部 先端に円筒状清掃部材を圧入しながら移動手段により移 40 動することにより、前記鋸歯状放電部先端を回転清掃部 材により清掃と共に、前記変位手段により円筒状清掃部 材と前記鋸歯状放電部先端の接触位置を変位して清掃可 能としたこと、請求項8に於いて、前記円筒状清掃部材 を移動手段により移動しながら前記鋸歯状放電部先端で 清掃した後、前記円筒状清掃部材を、前記鋸歯状放電部 先端の清掃移動方向に対して、側方に変位すること、請 求項9に於いて、前記円筒状清掃部材を前記鋸歯状放電 部先端で清掃した後、前記円筒状清掃部材位置を、前記 鋸歯状放電部先端の清掃移動方向に対して、自動変位手 50 4

段を用いて側方に変位して清掃可能としたこと、請求項 10に於いて、前記円筒状清掃部材を前記鋸歯状放電部 先端で清掃した後、前記円筒状清掃部材位置と、前記鋸 歯状放電部先端位置を手動変位手段により変位して清掃 可能としたことによって達成される。

#### [0007]

【発明の実施の形態】本発明の実施の形態の説明に先立って、本発明のコロナ帯電装置(以下コロナ帯電器と云う)が使用される複写装置の構成と、その作用を説明する。

【0008】図1に於いて、10は像担持体である感光体ドラムで、感光体101(有機感光体)をドラム基体上に塗布形成したもので、接地されて時計方向に駆動回転される。11はコロナ帯電器で、該コロナ帯電器11は鋸歯状放電部12を形成した板状電極13で構成され、シールド板であるバックプレート14内に設けられている鋸歯状放電部12より感光体101面に電荷付与の帯電作用を行う。更に鋸歯状放電部12の先端を清掃する円筒状清掃部材121が設けられている。前記鋸歯状放電部12の帯電作用に先だって、前プリントまでの感光体101の履歴をなくすために発光ダイオード等を用いたPCL(帯電前除電器)15による露光を行って感光体101の除電をしておく。

【0009】感光体ドラム10の感光体101への一様 帯電の後、像露光手段16により原稿画像、又は画像信号に基づいた像露光が行われ、感光体ドラム10の感光体101にはトナーとキャリアとから成る現像剤をそれぞれ内蔵した現像器17が設けられていて、マグネットを内蔵し、現像剤を保持して回転する現像スリーブ18によって現像が行われる。現像剤はフェライトをコアとしてそのまわりに絶縁性樹脂をコーティングしたキャリアと、ポリエステルを主材料として顔料と荷電制御剤、シリカ、酸化チタン等を加えたトナーとからなるもので、現像剤は層形成手段によって現像スリーブ18上に0.1~0.6mmの層厚(現像剤)に規制されて現像域へと搬送される。

【0010】現像域における現像スリーブ18と感光体101との間隙は層厚(現像剤)よりも大きい0.2~1.0mmとして、この間にバイアス電圧が印加される。こようにして現像剤により画像形成行程が行われ、感光体101周面上にはトナーによる顕像が形成される。

【0011】一方、図示しないが給紙カセットより給紙ローラを介して搬送部材21で搬送された一枚の転写材(以下記録紙と云う)Pは一旦停止部材19で停止し、転写のタイミングの整った時点で停止部材19を作動手段20で作動して記録紙Pを解除し、レジストローラ211の回転作動により転写域へと給紙される。

【0012】転写域に於いては転写のタイミングに同期 して感光体ドラム10の感光体101の周面に、転写手

段たる転写極22で給紙された記録紙Pを挟着してトナ 一画像が転写される。

【0013】次いで、記録紙Pは分離極23によって除 電され、感光体ドラム10の周面より分離した後、定着 装置24に搬送されて熱ローラ(上ローラ)25と圧着 ローラ (下ローラ) 26の加熱、加圧によってトナーを 溶着した後、装置外部に排出される。一方、記録紙Pを 分離した感光体ドラム10は、クリーニング装置27の ブレード28の圧接により残留トナーを除去・清掃し、 再び前記PCL (帯電前除電器) 15で除電と、コロナ 10 帯電器11による帯電を受けて次なる画像形成のプロセ スに入る。

【0014】図2は、本発明のコロナ帯電器11の実施 形態を示す図3のB-B線の断面図である。前記感光体 101に帯電を行う鋸歯状放電部12を形成した板状電 極13は、厚さ0.1mm前後のステンレス材から成る もので、エッチング加工によって形成され、被放電体た る感光体ドラム10の感光体101の画像領域に面する 側縁に多数の鋸歯状放電部12を等間隔に形成し、感光 体101の表面と所定の間隙をもって対向するように設 20 置されている。

【0015】本実施形態は、板状電極13の基部を、断 面L字型に形成した板状電極支持部材132に複数の固 定用ネジ131で固定する。そして断面コ字型のバック プレート14の両端に固定された絶縁体よりなる電極支 持部材111,112を設け、前記板状電極支持部材1 32を位置決めするため、電極支持部材111,112 に形成した支持孔136,137に基準面133,13 4形成されており、前記断面L字型に形成した板状電極 支持部材132の直角方向に形成した支持部135と共 30 に、板状電極支持部材132を位置決めする前記基準面 133,134に挿入して所定位置に支持する。更に、 前記同様、板状電極13の一端より電極支持部材112 に設けた外部電源に接続する端子117間を導線118 で接続する。

【0016】以上のように、断面L字型に形成したこと により剛性を保持した板状電極支持部材132に板状電 極13が固定されており、且つ、板状電極支持部材13 2は電極支持部材111,112に形成した基準面13 3. 134に支持されているため、板状電極13の鋸歯 40 状放電部12が感光体101面と所定の間隔で保持さ れ、更に、板状電極13が外部の衝撃等を受けても振動 を防止することが出来るように構成されている。

【0017】更に本発明の実施形態には、板状電極13 の鋸歯状放電部12の先端を清掃する発泡シリコーン又 はシリコーンゴム等の柔軟性を有する円筒状清掃部材1 21が設けられている。該円筒状清掃部材121はコロ ナ帯電器11を使用している時は、図示のように鋸歯状 放電部12位置外に停止している。鋸歯状放電部12を 清掃する時に矢示の方向に移動し、鋸歯状放電部12の 50 しながら移動し、次の鋸歯状放電部12の先端部に突き

先端を清掃する。

【0018】図3は、コロナ帯電器11の図2のA-A 線の断面図である。断面L字型に形成したことにより剛 性を保持した板状電極支持部材132に板状電極13を 固定した状態を示す。図示のように、断面L字型の板状 電極支持部材132に両面テープTを介して板状電極1 3の側面を所定位置に固定する。更に前記複数の固定用 ネジ131で固定した状態を示す。前記のように電極支 持部材112に形成した基準面134に支持部135が 支持され、鋸歯状放電部12の位置を正確に保持されて おり、該鋸歯状放電部12の先端を清掃する前記円筒状 清掃部材121が設けられている。

【0019】図4(a), (b)は、円筒状に形成し前 記のように発泡シリコーン又はシリコーンゴム等の柔軟 性のある前記円筒状清掃部材121を鋸歯状放電部12 に沿って移動する移動手段を示す本発明の実施態様を示 す。図4 (a) に示す本実施態様の斜視図に於いて、断 面コ字型のバックプレート14の両側方の長手方向に案 内溝141,142を形成し、前記円筒状清掃部材12 1の芯軸122の両端を前記案内溝141,142を貫 通させて設け、バックプレート14の両側に配置した移 動部材123,124に貫通した芯軸122を回転自在 に設ける。そして前記移動部材123,124にはワイ ヤー125, 126の端部を各々固形し、駆動用滑車1 27, 128に前記ワイヤー125, 126を懸架する と共に、駆動用滑車127,128を固定した軸129 に駆動モータMを連結する。Cは該駆動モータMの回転 を制御する制御手段である。尚、前記芯軸122と前記 案内溝141,142との位置は、前記円筒状清掃部材 121の移動時に鋸歯状放電部12の先端に突き刺さる ように配置されている。前記画像形成装置で長期間、鋸 歯状放電部12より放電を行い、該鋸歯状放電部12の 先端に例えばトナー、シリカ等の塵芥Aが付着して放電 効率が低下した時、手動又は自動的に制御手段Cの始動 開始制御により駆動モータMを駆動し、軸129を回転 駆動することにより、駆動用滑車127,128でワイ ヤー125、126を矢示方向に移動することで前記移 動部材123,124に設けた芯軸122と共に円筒状 清掃部材121を矢示方向に移動する。

【0020】図4(b)は円筒状清掃部材121により 鋸歯状放電部12の先端部に付着した塵芥Aを清掃する 清掃作用を示している。図示のように円筒状清掃部材1 21が矢示方向に移動すると、円筒状清掃部材121は 清掃位置12Aで示すように鋸歯状放電部12の先端部 に突き刺さり、鋸歯状放電部12の先端部に付着した塵 芥Aを完全に剥離させることで円筒状清掃部材121面 に塵芥Aを移転付着させるか、下方に落下させる。次に 円筒状清掃部材121が前記移動部材123, 124に より強制移動させることで円筒状清掃部材121は自転 刺さり、前記同様の作用で円筒状清掃部材121が自転しながら清掃作用を行う。このように柔軟性のある前記円筒状清掃部材121は清掃位置12Aで示すように鋸歯状放電部12の先端部に突き刺さす作用で、特に板厚が100μm程度の薄く形成された鋸歯状放電部12を 傷めることがない。

【0021】図5は、前記図4の他の実施態様を示す斜視図で、前記円筒状清掃部材121を手動操作するものである。即ち前記移動部材123、124に手動用操作手段150は、前記バックプレート14をガイドとして板状電極13に形成した鋸歯状放電部12に沿って移動出来るように設け、更に外方には操作部151が設けられている。他の構成は前記図4と同様のため省略する。

【0022】本実施態様は、鋸歯状放電部12にトナー、シリカ等の塵芥Aが付着したのが確認された時、画像形成装置本体内にコロナ帯電器11を装着した儘か、又は引き出した状態で前記操作部151を用いて手動でコロナ帯電器11のバックプレート14をガイドにして数回鋸歯状放電部12に沿って円筒状清掃部材121を20移動させる。以上のような操作で、図4(b)と同様の作用で鋸歯状放電部12に付着した塵芥Aを清掃することが出来る。

【0023】図6は前記鋸歯状放電部12に付着したトナー、シリカ等の塵芥Aを清掃するたの他の実施態様を示す斜視図である。本実施態様は、バックプレート14内に、板状電極支持部材132を介して固定し、板状電極13に形成した鋸歯状放電部12の両側に、傾斜し且つ一部を接触させるように設けた円筒状清掃部材161,162で、鋸歯状放電部12の清掃を行うものであ305。

【0024】図7に具体的な構成を示す。板状電極13に形成した鋸歯状放電部12の両側に、前記円筒状清掃部材161,162を案内する案内部材163,164を並行して設け、該案内部材163,164に移動自在に嵌合した移動支持部材165を設け、該移動支持部材165に前記板状電極13と直角方向の線に対して6角の傾斜を有するように各々前記円筒状清掃部材161,162を回転自在に配置する。更に前記円筒状清掃部材161,162は、鋸歯状放電部12の清掃移動方向に40対して円筒状清掃部材161,162の後端が接触するように前記移動支持部材165に対して傾斜して設けられており、各々駆動モータM1,M2で矢示方向に回転しながら鋸歯状放電部12の両側より清掃出来るように構成されている。

【0025】次に清掃作用としては、円筒状清掃部材1 61,162を設けた移動支持部材165を案内部材1 63,164に沿って駆動手段(図示せず)で矢示の清 掃方向に移動させる。該移動と共に、円筒状清掃部材1 61,162の移動方向に対して後端で鋸歯状放電部1 50 A

2の両側より接触させ、更に板状電極13の両側面より 鋸歯状放電部12の歯先方向に前記駆動モータM1, M 2で回転させながら掬い取るように清掃する。このよう な清掃作用を行うことにより、鋸歯状放電部12の歯先 に強固に付着した塵芥Aの塊等も取り去ることが出来 る。

【0026】図8、9は図2,3で示した他の実施態様を示す。本実施態様は鋸歯状放電部12を清掃する円筒 状清掃部材121を横長に形成し、該円筒状清掃部材1 21の同一部分で清掃するのを防止する清掃手段である。

【0027】図8に於いて、コロナ帯電器11は図2, 3と同一構成のため説明を省略する。

【0028】前記鋸歯状放電部12の清掃方向に対して 直角方向に横長に形成した円筒状清掃部材121Aを芯 軸171に固定し、該芯軸171を支持枠170に回転 自在に設け、該支持枠170を鋸歯状放電部12に沿っ て移動出来る案内部材172,173に支持する。前記 芯軸171の一端は支持枠170と円筒状清掃部材12 1A間に設けたスプリングSにより、支持枠170の一端より突出するように構成している。更に、支持枠170には作動杆174が設けられており、前記芯軸171の一端をスプリングSに抗して作動杆174を押動させるためのカム175が各々支持枠170に設けられている。176は支持枠170を円筒状清掃部材121Aと共に鋸歯状放電部12に沿って移動するための駆動手段である。

【0029】本実施態様は、先ずカム175により作動杆174を一点鎖線位置に移動し、スプリングSにより円筒状清掃部材121Aを右位置に配置する。この状態で前記駆動手段176を作動し、案内部材172,173に沿って支持枠170が鋸歯状放電部12に沿って移動し、前記同様柔軟性を有する円筒状清掃部材121Aが順次鋸歯状放電部12に突き刺さり自転しながら清掃する。次の清掃時には、カム175を回動し、作動杆174をスプリングSに抗して左方に作動し、芯軸171と共に円筒状清掃部材121Aと鋸歯状放電部12との接触位置を変更し、前記同様の操作で鋸歯状放電部12の新たな部分で鋸歯状放電部12の先端を清掃を行うことが出来る。

【0030】図9に於いても、コロナ帯電器11は図 2,3と同一構成であり、更に図8と同様の構成は説明 を省略する。

【0031】本実施態様は、前記の図8の作動杆174 とカム175及び駆動手段176を用いず、全て手動に より鋸歯状放電部12を円筒状清掃部材121Aで清掃 するものである。前記のように芯軸171の一端は支持 枠170と円筒状清掃部材121A間に設けたスプリン グSにより、支持枠170の一端より外部に突出するよ うに構成されている。前記突出した芯軸171に手動用

ることがない。

把手177を設け、手動用把手177をスプリングSに 抗して押動するすることで鋸歯状放電部12と円筒状清 掃部材121A位置を変更することが出来る。鋸歯状放 電部12の清掃を行う際、最初の清掃時は支持枠170 を手動で案内部材172,173に沿って移動し、前記 同様柔軟性を有する円筒状清掃部材121Aが順次鋸歯 状放電部12に突き刺さり自転しながら清掃する。次の 清掃時には手動用把手177をスプリングSに抗して押 動し、鋸歯状放電部12と円筒状清掃部材121Aの位 置を変更して支持枠170を手動で案内部材172,1 10 73に沿って移動し、円筒状清掃部材121Aの新たな 部分で鋸歯状放電部12を清掃することが出来る。

[0032]

【発明の効果】以上のように本発明は、請求項1に於い て、柔軟性を有し鋸歯状放電部を清掃する円筒状清掃部 材と、該円筒状清掃部材を有し板状電極に沿って移動す る移動手段とを有し、該移動手段により前記円筒状清掃 手段を移動することにより、前記鋸歯状放電部先端に前 記円筒状清掃手段を圧入しながら清掃するようにしたの で薄く形成された鋸歯状放電部先端を折り曲げることな 20 く清掃することが出来るので、前記鋸歯状放電部先端に 付着した塵芥を全て除去すると共に、清掃により板状電 極を破損することがないため、板状電極を長期間使用す ることが出来る。

【0033】請求項2に於いて、前記円筒状清掃部材 は、移動手段による移動で前記鋸歯状放電部先端に圧入 しながら従動回転により回転清掃するようにしたので、 特に鋸歯状放電部先端に付着した塵芥を全て除去するこ とができるので、放電効率を低下させることがない。

【0034】請求項3に於いて、前記円筒状清掃部材 は、シリコーンゴムで構成されているので、特に清掃時 に薄く形成された鋸歯状放電部先端を折り曲げることが ない。

【0035】請求項4に於いて、前記円筒状清掃部材 は、発泡スチロールで構成されているので、特に清掃時 に薄く形成された鋸歯状放電部先端を折り曲げることが ない。

【0036】請求項5に於いて、柔軟性を有し鋸歯状放 電部を清掃する複数の円筒状清掃部材と、傾斜圧接しな がら板状電極に沿って前記複数の円筒状清掃部材を前記 40 鋸歯状放電部先端両側で移動させる移動手段と、該移動 手段を移動することにより、前記鋸歯状放電部先端を前 記複数の清掃手段により鋸歯状放電部先端に向かって両 側から清掃するため、特に薄く形成された鋸歯状放電部 先端に強固に付着した塵芥を円滑に除去することが出来 ると共に、板状電極を長期間使用することが出来る。

【0037】請求項6に於いて、円筒状清掃部材は、移 動方向手前側より前記鋸歯状放電部先端方向に駆動回転 しながら移動するようにしたので、円筒状清掃部材を長 期間使用可能とし、且つ前記鋸歯状放電部先端を破損す 50 12 鋸歯状放電部

【0038】請求項7に於いて、柔軟性を有鋸歯状放電 部を清掃する円筒状清掃部材と、鋸歯状放電部先端に該 円筒状清掃部材を圧入しながら移動手段により移動する ことにより、前記鋸歯状放電部先端を回転清掃部材によ り清掃と共に、前記変位手段により円筒状清掃部材と前 記鋸歯状放電部先端の接触位置を変位して清掃可能とし たので、前記鋸歯状放電部先端に付着した塵芥を全て除 去すると共に、清掃により板状電極を破損することがな く、且つ、常に円筒状清掃部材の新規の清掃部分を使用 するので、特に清掃効果を上げることが出来る。

【0039】請求項8に於いて、前記円筒状清掃部材 を、前記鋸歯状放電部先端の清掃移動方向に対して、側 方に変位するようにしたので、円筒状清掃部材の新規の 清掃部分の切り換えが容易である。

【0040】請求項9に於いて、前記円筒状清掃部材を 前記鋸歯状放電部先端で清掃した後、前記円筒状清掃部 材位置を、前記鋸歯状放電部先端の清掃移動方向に対し て、自動変位手段を用いて側方に変位したので、円筒状 清掃部材の新規の清掃部分の切り換えを忘れることがな ٧١<sub>0</sub>

【0041】請求項10に於いて、前記円筒状清掃部材 を前記鋸歯状放電部先端で清掃した後、前記円筒状清掃 部材位置と、前記鋸歯状放電部先端位置を手動変位手段 により変位するようにしたので、必要に応じて円筒状清 掃部材の新規の清掃部分の切り換えることが出来る。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のコロナ帯電装置を用いた画像形成装置 の全体構成図。

【図2】本発明に於ける図3B-B線のコロナ帯電器と 円筒状清掃部材の横断面図。

【図3】本発明に於ける図2A-A線のコロナ帯電器と 円筒状清掃部材の縦断面図。

【図4】本発明のコロナ帯電器と円筒状清掃部材の移動 部材を示す斜視図及び清掃作用を示す説明図。

【図5】本発明の他のコロナ帯電器と円筒状清掃部材を 示す斜視図。

【図6】本発明の他のコロナ帯電器と円筒状清掃部材を 示す斜視図。

【図7】本発明の図6のコロナ帯電器と円筒状清掃部材 を示す平面図。

【図8】本発明の他のコロナ帯電器と円筒状清掃部材を 示す縦断面図。

【図9】本発明の他のコロナ帯電器と円筒状清掃部材を 示す縦断面図。

【符号の説明】

10 感光体ドラム

101 感光体

11 コロナ帯電器

10

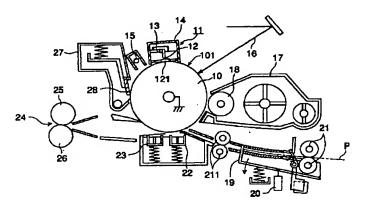
11 13 板状電極

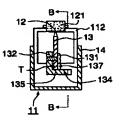
\*111,112 電極支持部材 132 板状電極支持部材 14 バックプレート

17 現像器

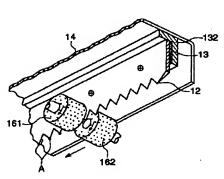
121, 161, 162, 121A 円筒状清掃部材

【図1】 【図3】



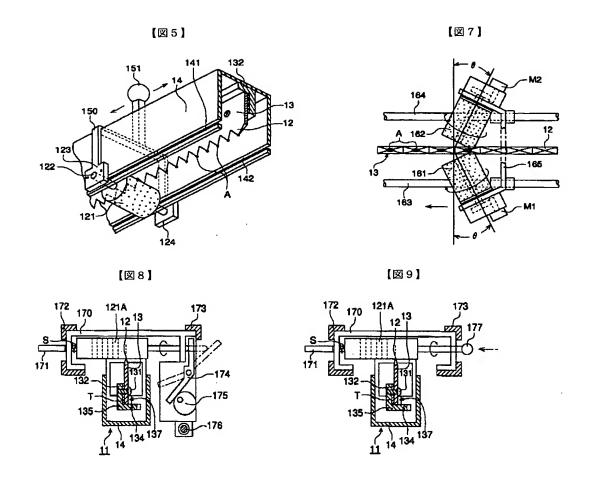


【図2】



【図6】

【図4】



フロントページの続き

## (72)発明者 根本 三次 東京都八王子市石川町2970番地コニカ株式 会社内